

## J-CAT STELLARの主な仕様

型式		J-CAT320STELLAR	J-CAT330STELLAR	J-CAT340STELLAR
ロボット動作範囲	X軸・Y軸	X=200mm、Y=200mm	X=300mm、Y=320mm	X=400mm、Y=400mm
	Z軸	50mm	100mm	150mm
	R軸	±360°	±360°	±360°
最大可搬質量		7kg	15kg	15kg
最高速度 (PTP駆動)*1 ( )内は設定範囲	X軸・Y軸	700mm/sec (7~700mm/sec)	900mm/sec (9~900mm/sec)	900mm/sec (9~900mm/sec)
	Z軸	250mm/sec (2.5~250mm/sec)	400mm/sec (4~400mm/sec)	400mm/sec (4~400mm/sec)
	R軸	600° /sec (6~600° /sec)	900° /sec (8~900° /sec)	900° /sec (8~900° /sec)
最高速度(CP駆動)*1 ( )内は設定範囲		600mm/sec (0.1~600mm/sec)	850mm/sec (0.1~850mm/sec)	850mm/sec (0.1~850mm/sec)
許容慣性モーメント		65kg・cm <sup>2</sup>	90kg・cm <sup>2</sup>	90kg・cm <sup>2</sup>
分解能	X軸・Y軸・Z軸	0.01mm	0.01mm	0.01mm
	R軸	0.08°	0.08°	0.08°
位置繰り返し 精度*2	X軸・Y軸・Z軸	±0.01mm	±0.01mm	±0.01mm
	R軸	±0.008°	±0.008°	±0.008°
	質量	31kg	47kg	55kg
駆動方式		5相パルスモータ駆動		
制御方式		PTP(Point to Point)制御、CP(Continuous Path)制御		
補間機能		3次元直線補間、3次元円弧補間		
位置教示方式		リモートティーチング(JOG)/数値入力(MDI)		
ティーチングシステム		<p>オリジナルソフトウェアJR C-Pointsによる、簡単かつ汎用的なティーチングシステム</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>●簡単: 位置やパラメータの設定だけで、簡単ティーチング。基本動作および各種アプリケーションに対応したシステムプログラムを供給。</li> <li>●汎用的: ユーザ独自のI/O制御動作などがプログラム可能。ポイント作業命令で記述。</li> </ul>		
ティーチング形態		<ul style="list-style-type: none"> <li>●ティーチングペンダントによる直接ティーチング</li> <li>●PCソフトJR C-Points II (オプション)によるオフラインティーチング</li> </ul>		
画面表示	表示単位の切り替え	mm,inch		
	表示言語の切り替え	日本語、英語、フランス語、スペイン語、イタリア語、ドイツ語、韓国語、中国語(簡体字のみ)、ベトナム語、チェコ語		
プログラム数		999プログラム		
ポイント記憶容量*3		最大32,000ポイント		

外部インターフェース	RS422 1ch(ティーチングペンダント専用) RS232C 1ch(PC専用 COM1) RS232C 2ch(外部機器用 COM2,COM3)(オプション) メモリー USBメモリー接続用 LAN Ethernetを介したパソコン接続用
外部入出力	I/O-SYS 入力16点 / 出力16点 I/O-1 入力8点 / 出力8点(リレー出力4点を含む)(オプション) ●USBメモリー カスタマイズデータやティーチングデータの読み出し、保存 ●LAN 1) 制御コマンドによるロボットの制御 2) PCソフト「JR C-Points II」(オプション)の接続 ●I/O-MT(オプション) 補助軸制御用(最大2軸) ●フィールドバス(オプション) CC-Link、DeviceNet、PROFIBUS
簡易PLC機能	100プログラム(1,000ステップ / 1プログラム)
電源	AC94～260V(単相)
消費電力	490W
使用時周囲温度	0～40℃
相対湿度	20～90%(結露なきこと)

<注記>

\*1 最高速度は条件によって変わります。最大可搬重量設定では、最高速度は出ません。

\*2 位置繰り返し精度は本体温度が一定の場合に限ります。また、絶対精度を保証するものではありません。

\*3 記憶領域が共用のため、ポイント属性データ・ポイント作業データ・シーケンサデータが増えると、ポイントデータ記憶数は減少します。

STELLARはんだ付けコントローラ部仕様

はんだ送りモータ □	パルスモータ
はんだ径	Φ0.4mm～Φ2.0mm
はんだ送り・戻し量	0.1～99.9mm
はんだ送り・戻し速度	1.0～50.0mm/sec
予熱・加熱時間	0.0sec～99.9sec
ヒータ容量	200W
設定温度	0～500℃

外部入出力	入力6点 出力5点(NPNオープンコレクタ)
エア	0.4～0.5Mpaドライクリーンエア
電源	AC100V～240V マルチ電源対応
消費電力	240W
質量(コントローラ)	4.0kg
質量(フィーダ)	1.0kg
質量(フィーダ)	0.5kg